

## 敏捷にして柔軟、4軸パレタイジングロボット

4-axis palletizing robot is flexible and agile

# LP130/180-01

### 高速パレタイズ

- 130kg搬送時1,500袋/h  
60kg搬送時1,800袋/h  
(いずれもLP130の場合)
- 130kg/180kg可搬の  
2ラインナップで、柔軟  
なシステム導入が可能。

### 多彩な積載

- 様々な形状、大きさの積載物を自由に配置。
- 多種多様なハンド(オプション)で、小物から大物まで適切な搬送作業が可能。

### 省スペース

- 大きな動作範囲の一方で干渉量を抑えた省スペース設計により、コンパクトかつ柔軟な設備設計を実現。

### 簡単操作

- 初心者にもわかりやすいティーチング操作。  
対話型で教示が可能。  
自動プログラム生成。

### High-speed palletizing

- 1,500 packages per hour for 130kg loads (LP130)  
1,800 packages per hour for 60kg loads (LP130)
- Flexible system setup is available with 130kg or 180kg capacity models.

### Handle a variety of loads

- Easily lift different shapes and sizes.
- Optional palletizing hands available to carry loads that are small or large.

### Compact Layout

- Compact design reduces interference within a large operating range so work area layouts can be flexible and compact.

### Easy Operation

- Teaching operations are easy for novices to understand.  
Interactive instructions are possible.  
Automatic program generator.



# LP130/180-01

## ◆ 本体仕様

Robot specifications

項目 Item		仕様 Specifications	
ロボット型式 Robot model		LP130-01	LP180-01
構造 Construction		関節形 Articulated construction	
自由度 Number of axes		4	
駆動方式 Drive system		ACサーボ方式 AC servo system	
最大動作範囲 Max. operating area	J1	±3.14rad	
	J2	+0.71~-1.65rad	
	J3	+0.30~-2.04rad	
	J4	±6.28rad	
最大速度 Max. speed	J1	2.27rad/s	2.01rad/s
	J2	2.01rad/s	1.75rad/s
	J3	2.01rad/s	1.83rad/s
	J4	6.98rad/s	6.28rad/s
最大可搬質量 Max. Payload	手首部 Wrist	130Kg	180Kg
	第1アーム上負荷*1 Forearm*1	25Kg	
手首許容 最大慣性モーメント Max. allowable moment of inertia of wrist	J4	50Kg <sup>m2</sup>	69Kg <sup>m2</sup>
位置繰返し精度*2 Position repeat accuracy*2		±0.3mm	±0.4mm
エア配管 Air piping		-101.3kPa~0.69MPa	
使用空気圧力 Operating pressure		2-φ12×8 (手首部まで)	
アプリケーション用信号線 Signal line for applications		20芯(手首部まで) 20 circuits (up to wrist)	
周囲温度 Ambient temperature		0~45°C	
設置条件 Installation		床置 Floor mounted	
本体質量 Robot mass		1150kg	

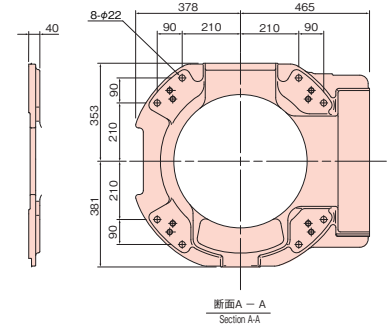
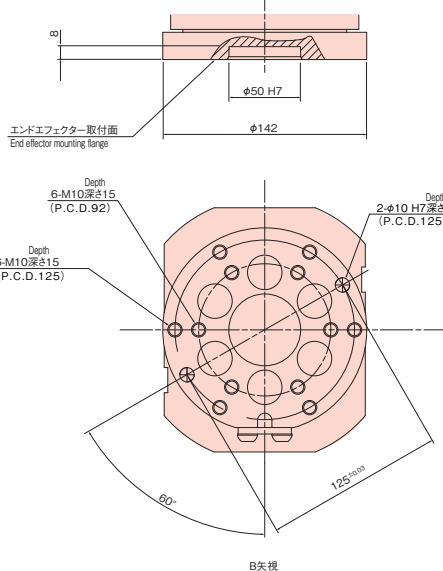
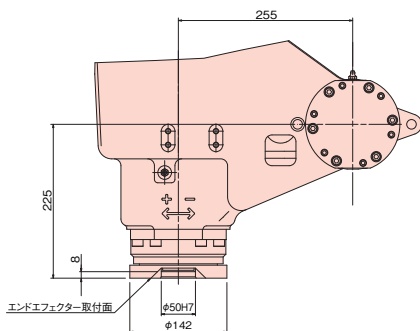
1[rad] = 180/π[°], 1[N·m] = 1/9.8[kgf·m]

\*1 取り付け場所、手首負荷質量により変化します。

\*2 JIS B 8432に準拠しています。

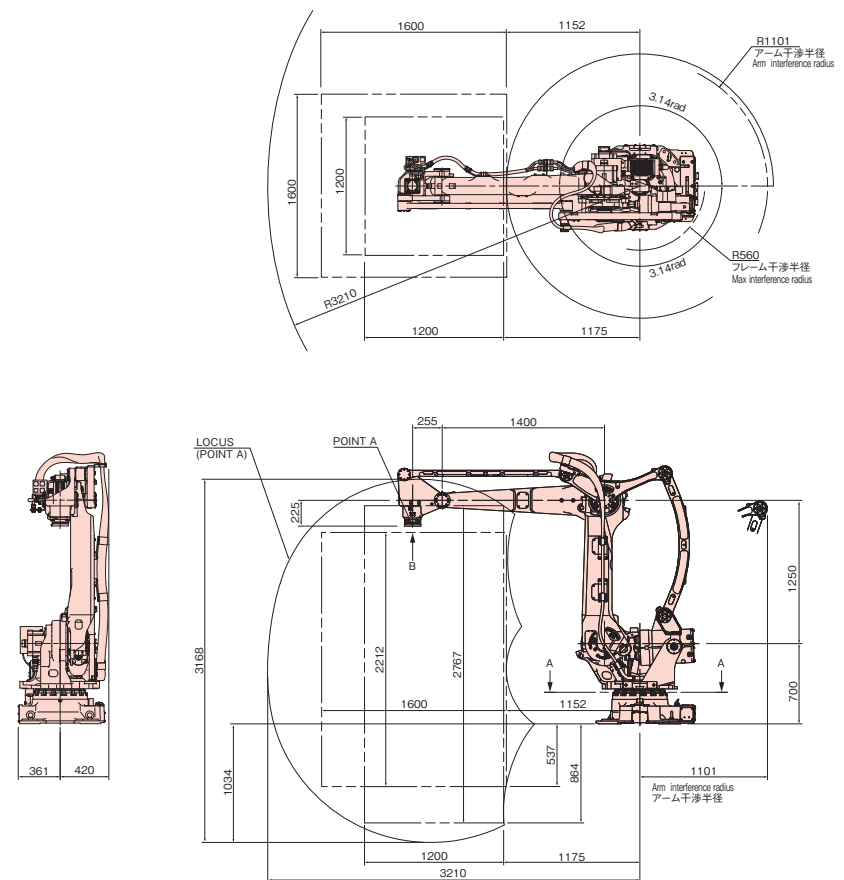
\*1 Varies according to wrist load conditions and installation position.

\*2 JIS B 8432 compliant.



## ◆ 外形寸法及び動作範囲

Exterior dimensions and operating envelope



●製品改良のため、定格、仕様、外寸などの一部を予告なしに変更することがあります。

●本製品の最終使用者が軍事関係、または兵器等の製造用に使用する場合、「外国為替及び外国貿易管理法」の定める輸出規制の対象となることがあります。輸出される際には、十分な審査及び必要な輸出手続きをお取り下さい。

\*The specifications are subject to changes without notice.

\*In case that an end user uses this product for military purpose or production of weapon, this product may be liable for the subject of export restriction stipulated in the Foreign Exchange and Foreign Trade Control Law. Please go through careful investigation and necessary formalities for export.

**NACHI**  
株式会社 不二越

東京本社 東京都港区東新橋1-9-2 汐留住友ビル17F 〒105-0021

Tel: +03-5568-5111 Fax: 03-5568-5206

富山本社 富山市不二越本町1-1-1 〒930-8511

Tel: 076-423-5111 Fax: 076-493-5211

URL: <http://www.nachi-fujikoshi.co.jp>

東日本支社 Tel: 03-5568-5286 北陸支店 Tel: 076-425-8013

中日本支社 Tel: 052-769-6825 広島支店 Tel: 082-568-7460

西日本支社 Tel: 06-7178-5105 国際営業本部 Tel: 03-5568-5245

株式会社 ナチロボットエンジニアリング

NACHI ROBOTのサービス・メンテナンスはー

本 社 Tel: 03-5568-5180 大阪センター Tel: 06-6748-2532  
 北関東センター Tel: 0276-33-7888 広島センター Tel: 082-284-5175  
 東北サービス室 Tel: 022-346-0605 岡山サービス室 Tel: 0866-90-3407  
 西関東センター Tel: 0467-71-5115 九州センター Tel: 093-434-9133  
 名古屋センター Tel: 0565-29-5811 北陸センター Tel: 076-423-6283  
 東海サービス室 Tel: 053-454-4160

(Tokyo Head Office) Shiodome Sumitomo Bldg. 17F 1-9-2 Higashi-shinbashi, Minato-ku, Tokyo 105-0021, Japan

Tel: +81-(0)3-5568-5111 Fax: +81-(0)3-5568-5206

(Toyama Head Office) 1-1-1 Fujikoshi-Honmachi, Toyama 930-8511, Japan

Tel: +81-(0)76-423-5111 Fax: +81-(0)76-493-5211

(Oversea Div.) Tel: +81-(0)3-5568-5245

CATALOG NO.

7414-4

2011.11.Q-ABE-ABE